



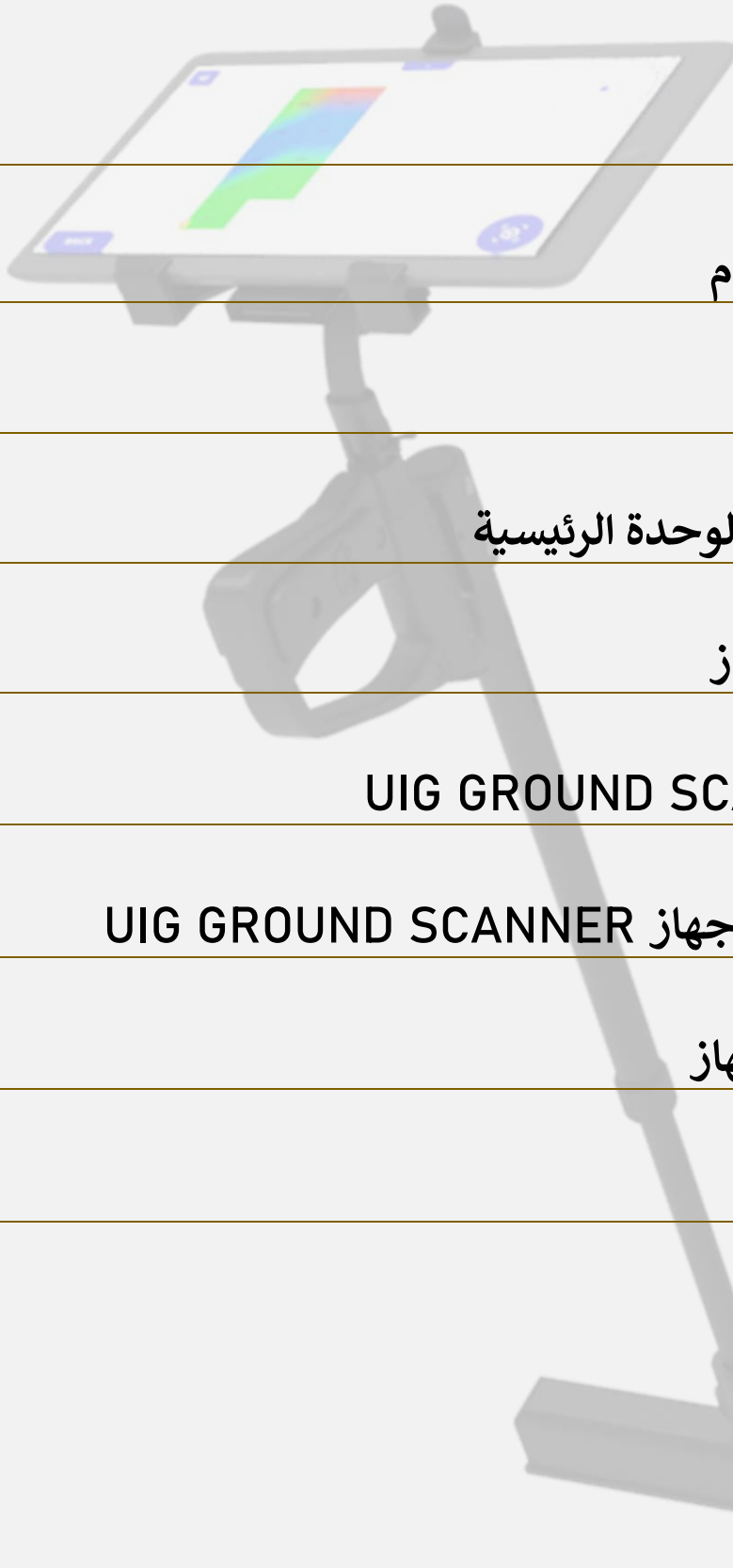
GER DETECT



**UG** GROUND scanner



# الفهرس



● القسم 1:  
تحذيرات قبل الاستخدام

● القسم 2:  
نظرة عامة

● القسم 3:  
تعريف مكونات و أزرار الوحدة الرئيسية

● القسم 4:  
مواصفات وميزات الجهاز

● القسم 5:  
توصيل أجزاء UIG GROUND SCANNER

● القسم 6:  
خطوات تشغيل أنظمة جهاز UIG GROUND SCANNER

● القسم 7:  
قطع و اكسسوارات الجهاز

● القسم 8:  
المواصفات التقنية

## ⚠ تحذيرات قبل الاستخدام

- يرجى التأكد من اتخاذ جميع الاحتياطات ضد أخطاء الاستخدام.
- لا تستخدم الجهاز أثناء هطول الأمطار.
- قم بتشغيل الجهاز بعد التأكد من أن جميع توصيل جميع الأجزاء في أماكنها.
- تأكد من أن بطارية الجهاز مشحونة بالكامل قبل أن البد بعملية البحث.
- عندما توشك البطارية على النفاد ، سيتوقف الجهاز عن العمل تلقائيًا.
- إذا بدأ المؤشر الموجود على البطارية في الوميض واصدار صوت متواصل ، فقم بإيقاف تشغيل الجهاز وإعادة شحن البطارية.
- يوصى بقراءة دليل المستخدم قبل البدء باستخدام الجهاز لفهم كل شيء ولتجنب الأخطاء أثناء عملية البحث.
- انتبه إلى (مصادر الطاقة - شبكات الهاتف - المعادن - الهواتف المحمولة - الأجهزة الإلكترونية) ويرجى الابتعاد عنها قدر الإمكان كي لاتؤثر على عمل الجهاز، ولا تستخدم أي شاحن آخر غير الشاحن الأصلي للجهاز.
- يشمل هذا الضمان الوحدة الرئيسية للجهاز لمدة سنتين (2) ضد جميع الأعطال الفنية و الإلكترونية ، ولا يشمل أي أضرار ناتجة عن أخطاء في الاستخدام (تعرض الجهاز للسقوط ، فتح الوحدة الرئيسية ، أو في حال تعرض الجهاز للصدمات وما إلى ذلك).
- البطارية والشاحن والجهاز اللوحي غير خاضعين للضمان.
- يجب عليك اتباع التعليمات الواردة في دليل المستخدم بدقة لتجنب الأخطاء واستخدام الجهاز بشكل صحيح.
- في حالة عدم استخدام الجهاز بشكل صحيح ، أو وجود مصدر تشويش في مكان البحث ، فلن يتمكن الجهاز في هذه الحالات من تأكيد الهدف بدقة.

..... نتمنى لك كل التوفيق في عمليات الاستكشاف

## (نظرة عامة)

عميلنا العزيز ،

"شكرًا لاختيارك جهاز "UIG GROUND SCANNER"

-لقد طور الجهاز بالكامل إلى جهاز UIG GROUND SCANNER مع إضافة المزيد من الأنظمة وتطوير خصائص الجهاز بتقنيات احترافية جديدة في التقاط ومسح الأهداف بدقة عالية وتحديد العمق بطريقة أسهل وأكثر دقة.

- جهاز UIG GROUND SCANNER هو أول جهاز من نوعه في العالم يعمل بثلاث تقنيات مسح وتصوير احترافية مع مستشعر تصوير متعدد المهام بتقنيات حديثة وفعالة للغاية مدعومة بذراع متحرك خفيف الوزن لتسهيل مسح وتصوير الأهداف.

- البحث عن المعادن والكنوز والمدافن الأثرية والممرات والأنفاق والكهوف والفراغات تحت الأرض.

- يصل عمق البحث في UIG GROUND SCANNER في النظام ثلاثي الأبعاد إلى 30 مترًا في باطن الأرض.

- الجهاز يعمل بست لغات مختلفة: الإنجليزية - العربية - الإسبانية - الفرنسية - الألمانية - البرتغالية.

- يعتبر جهاز UIG GROUND SCANNER من أفضل الصناعات الألمانية حاصل على شهادة CE الأوروبية طبقاً للمواصفات العالمية بالإضافة إلى شهادة ISO 9001 الدولية طبقاً للمواصفات والمقاييس العالمية.

- تم تصميم هذا الجهاز ليكون متوافقاً في وظائفه في جميع البلدان والمناطق والعمل في مختلف أنواع التضاريس وفي أصعب الظروف المناخية.

## تعريف مكونات و أزرار الوحدة الرئيسية



## مواصفات وميزات الجهاز

يتميز جهاز UIG GROUND SCANNER بخصائص متعددة للبحث عن الذهب والكنوز الدفينة والمعادن الثمينة والألماس في باطن الأرض:

- ثلاث تقنيات مسح و تصوير احترافية مع حساس تصويري متعدد المهام بتقنيات حديثة و ذو فعالية عالية.

- سرعة عالية في التقاط الاهداف وتحديد مواقعها بدقة

-تحديد مكان الهدف بدقة وسهولة عالية.

-القدرة على التمييز بين المعادن والفراغات وذلك عن طريق اصدار صوتين مختلفين.

-بذراع حركي خفيف الوزن لتسهيل عمليات مسح وتصوير الاهداف.

## توصيل أجزاء UIG GROUND SCANNER

1



قم بتركيب الحساس التصويري  
على الذراع الحامل

2



ركب المقبض على الذراع

3



قم بتركيب قاعدة الجهاز

4



ثبت الجهاز اللوحي على القاعدة الخاصة

5



قم بفتح الذراع عن طريق تحرير  
القفل في المنتصف

6



قم بتوصيل كابل البطارية في مكانها  
المخصص على الذراع

7



## خطوات تشغيل أنظمة جهاز UIG GROUND SCANNER



قم بتشغيل تطبيق Ground Scanner



سيظهر داخل التطبيق الأيقونات التالية:

أنظمة البحث:

- نظام مسح الأرض المباشر.
- نظام مسح الجدار المباشر.
- نظام التصوير ثلاثي الأبعاد.



أيقونة الإعدادات والتي تحتوي على:  
- قائمة بعدة لغات يدعمها التطبيق وهي: ( الإنكليزية - العربية - الإسبانية - الفرنسية - الألمانية - البرتغالية )

- أيقونة صوت: لكتفم وتفعيل الصوت.  
- أيقونة اهتزاز: لتفعيل والغاء الاهتزاز.

- أيقونة زر التصوير: لنقل موقع زر التصوير من اليمين الى اليسار او العكس وذلك في نظام التصوير ثلاثي الأبعاد.

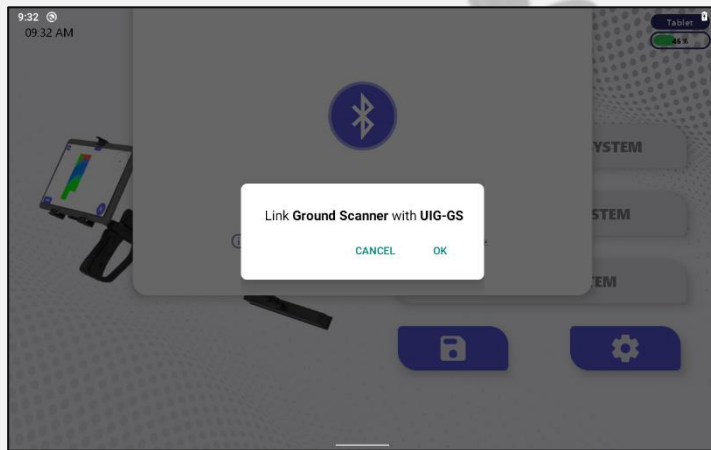


أيقونة النتائج المحفوظة: لفتح عمليات ونتائج البحث التي تم مسحها مسبقاً باستخدام نظام التصوير ثلاثي الأبعاد وتحتوي ايضاً على ثلاث أمثلة تم تصويرها مسبقاً.

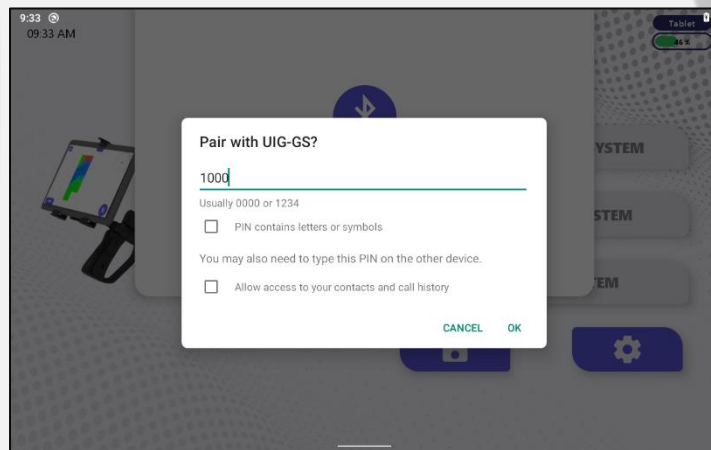




أيقونة اتصال: لإنشاء اتصال بين الجهاز اللوحي والحساس التصويري عبر البلوتوث.



اضغط على أيقونة اتصال لإنشاء بين الجهاز اللوحي والحساس التصويري.



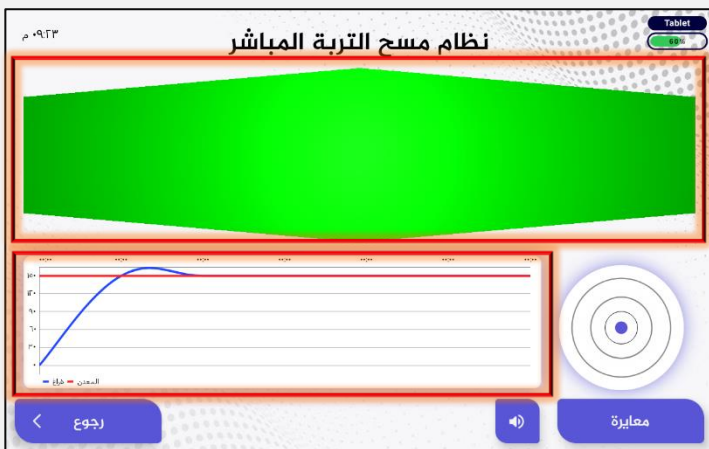
ملاحظة: عند إنشاء اتصال لأول مرة ستظهر نافذة لإدخال كلمة المرور وهي الرقم 1000.

## نظام مسح التربة المباشر

عند البدء باستخدام نظام مسح الأرض المباشر سيظهر فيديو قصير يحاكي كيفية المسح باستخدام هذا النظام. اضغط على أيقونة ابدأ ثم انتظر حتى تنتهي عملية المعايرة بشكل تلقائي.

**ملاحظة:** يجب المحافظة على توازن الجهاز اثناء البحث وذلك عن طريق تثبيت النقطة الزرقاء في منتصف ايقونة الدائرة.

عند البدء بعملية المسح تظهر مساحة باللون الاخضر وجدول بياني يمثل مستوى قوة الإشارة الصادرة عن الهدف مع صدور صوت متقطع يدل على بدء عملية البحث.

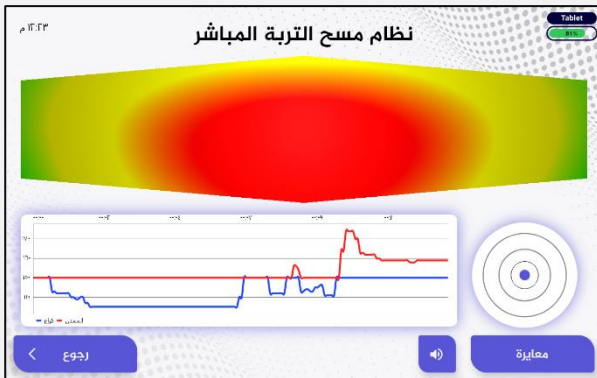




- معايرة: لإعادة معايرة الجهاز في حال الانتقال الى نوع تربة مختلف أثناء عملية البحث.  
- كتم وتفعيل صوت الجهاز.  
- رجوع: للعودة الى القائمة الرئيسية.



قم بالسير للبدء بعملية مسح الأرض

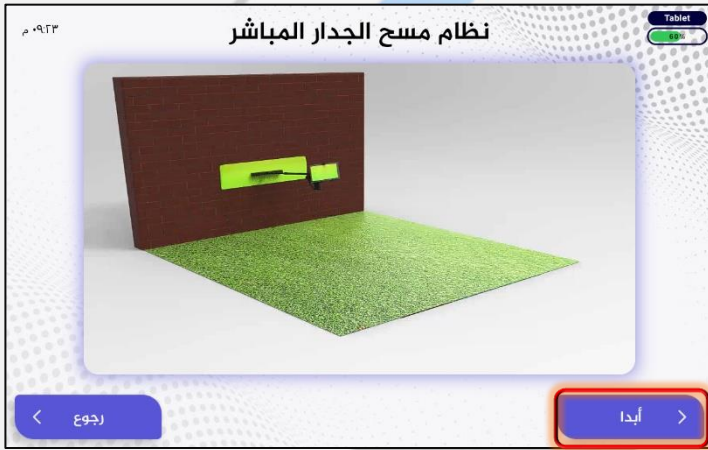


- عند اكتشاف الجهاز لهدف معدني تتحول المساحة من اللون الاخضر الى اللون الأحمر المتدرج و ارتفاع المؤشر الاحمر في المخطط البياني مع صدور صوت يدل على وجود **المعدن**.



- عند اكتشاف الجهاز لفراغ تتحول المساحة من اللون الاخضر الى اللون الأزرق المتدرج و انخفاض المؤشر الأزرق في المخطط مع صدور صوت مختلف يدل على وجود **الفراغ**.

## نظام مسح الجدار المباشر



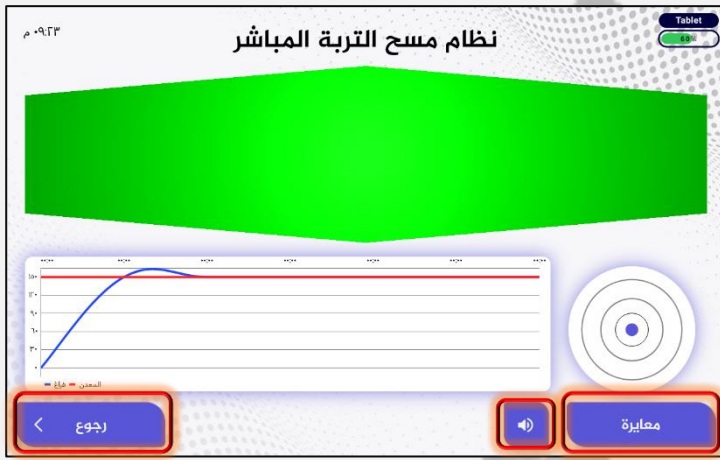
عند البدء باستخدام نظام مسح الجدار المباشر سيظهر فيديو قصير يحاكي كيفية المسح باستخدام هذا النظام. اضغط على أيقونة ابدأ ثم انتظر حتى تنتهي عملية المعايرة بشكل تلقائي.



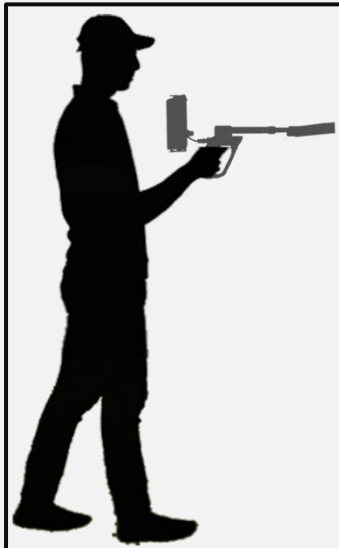
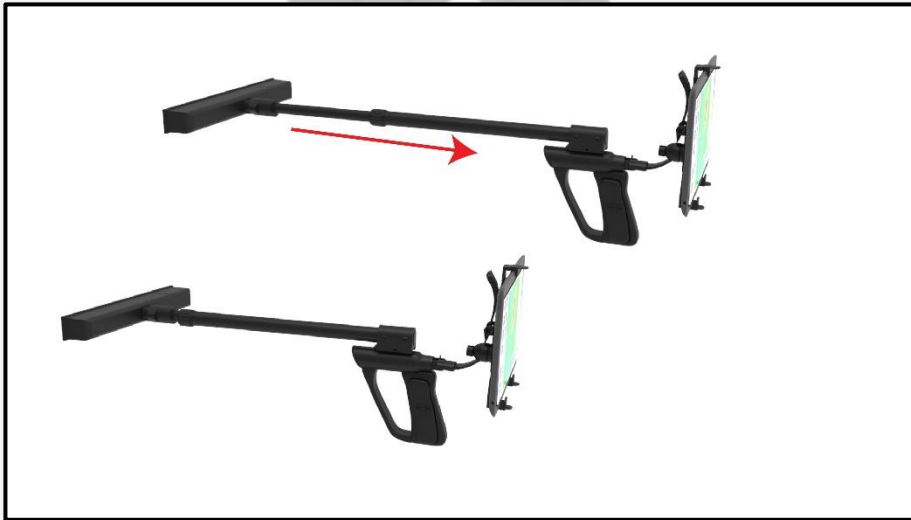
**ملاحظة:** يجب المحافظة على توازن الجهاز اثناء البحث وذلك عن طريق تثبيت النقطة الزرقاء في منتصف ايقونة الدائرة.



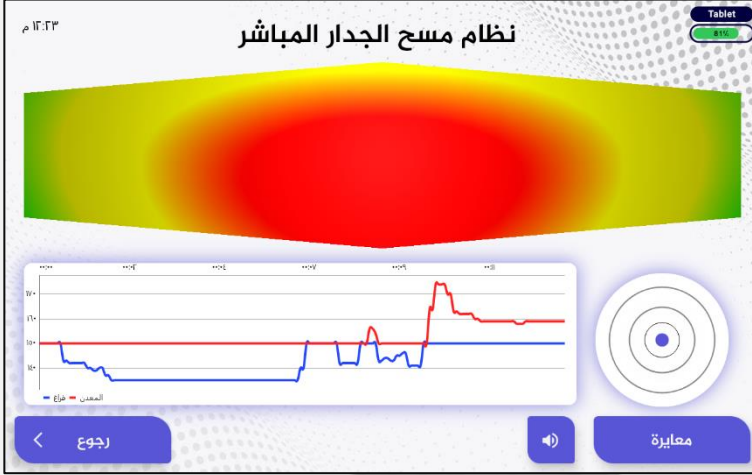
عند البدء بعملية المسح تظهر مساحة باللون الاخضر وجدول بياني يمثل مستوى قوة الإشارة الصادرة عن الهدف مع صدور صوت متقطع يدل على بدء عملية البحث.



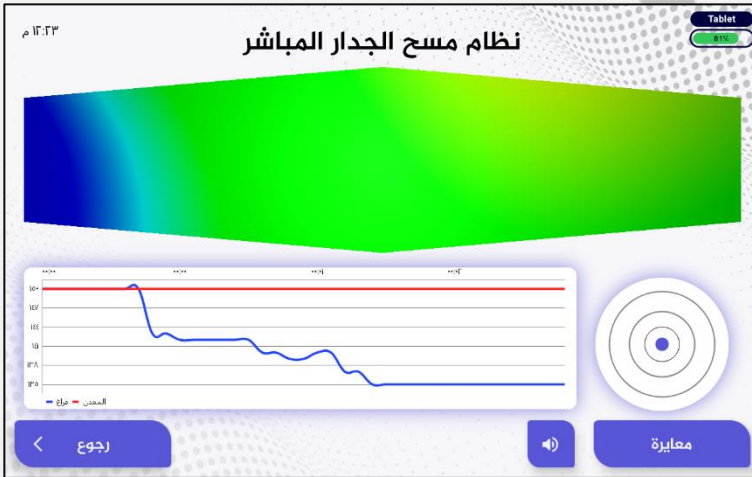
- معايرة: لإعادة معايرة الجهاز في حال الانتقال الى نوع مختلف من الجدران أو تغيير اتجاه المسح أثناء عملية البحث.  
- كتم وتفعيل صوت الجهاز.  
- رجوع: للعودة الى القائمة الرئيسية.



قم بتقصير طول النراع ثم قم ببدء عملية مسح الجدار.



- أيضاً عند اكتشاف الجهاز لهدف معدني تتحول المساحة من اللون الاخضر الى اللون الأحمر المتدرج و ارتفاع المؤشر الاحمر في المخطط البياني مع صدور صوت يدل على وجود المعدن ضمن الجدار.



- عند اكتشاف الجهاز لفراغ تتحول المساحة من اللون الاخضر الى اللون الأزرق المتدرج و انخفاض المؤشر الأزرق في المخطط البياني مع صدور صوت يدل على وجود الفراغ ضمن الجدار.



## نظام التصوير ثلاثي الأبعاد



اختر نظام التصوير ثلاثي الأبعاد، ستظهر شاشة تحتوي على:

**عدد الأعمدة:** وهي لتحديد عدد الخطوط العمودية المراد البحث ضمنها.

(أقل عدد ممكن هو 3 أعمدة، أقصى عدد ممكن هو 12 عمود).

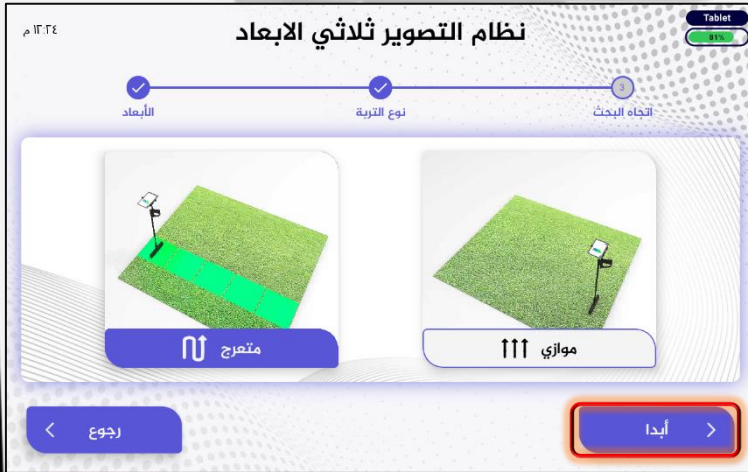
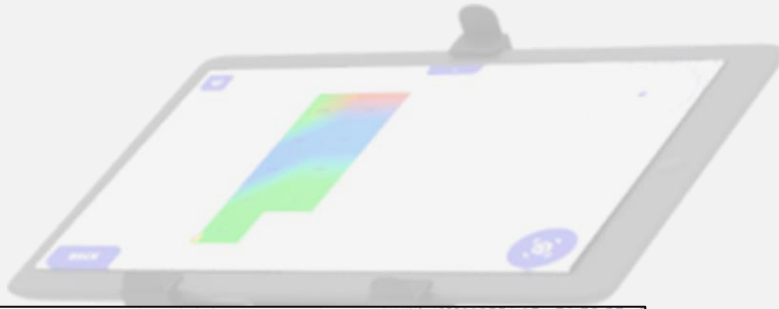
**عدد الخطوات:** وهي لتحديد عدد الصور أو الخطوات ضمن العمود الواحد.

(أقل عدد ممكن هو 3 خطوات، أقصى عدد ممكن هو 12 خطوة).



بعد الانتهاء من تحديد عدد الأعمدة والخطوات، اضغط على زر التالي للانتقال الى شاشة اختيار نوع التربة وهي:

معدنية - رملية - صخرية - عادية.



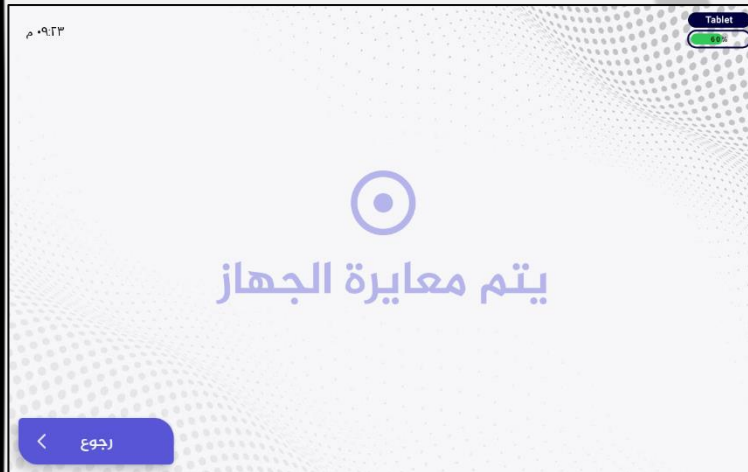
بعد اختيار نوع التربة والضغط على زر التالي ستظهر شاشة لاختيار اتجاه المسح:

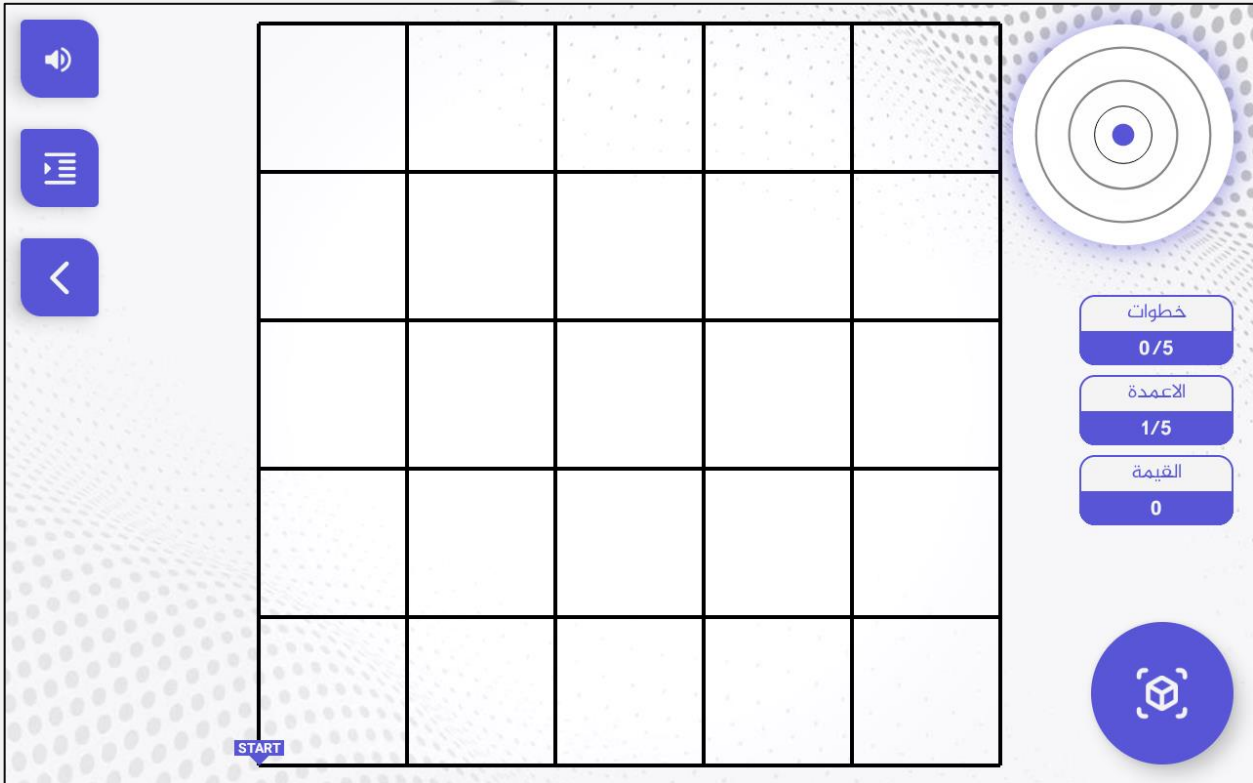
- إما المسح باتجاه موازي

- أو المسح بشكل متعرج أي

باتجاهين متعاكسين ذهاباً وإياباً.

اختر طريقة المسح ثم اضغط على أيقونة ابدأ و انتظر حتى تنتهي عملية المعايرة بشكل تلقائي.





سوف تظهر شاشة البحث والتي تحتوي على:

- أيقونة كتم وتفعيل الصوت.

- إخفاء و إظهار جدول البيانات.

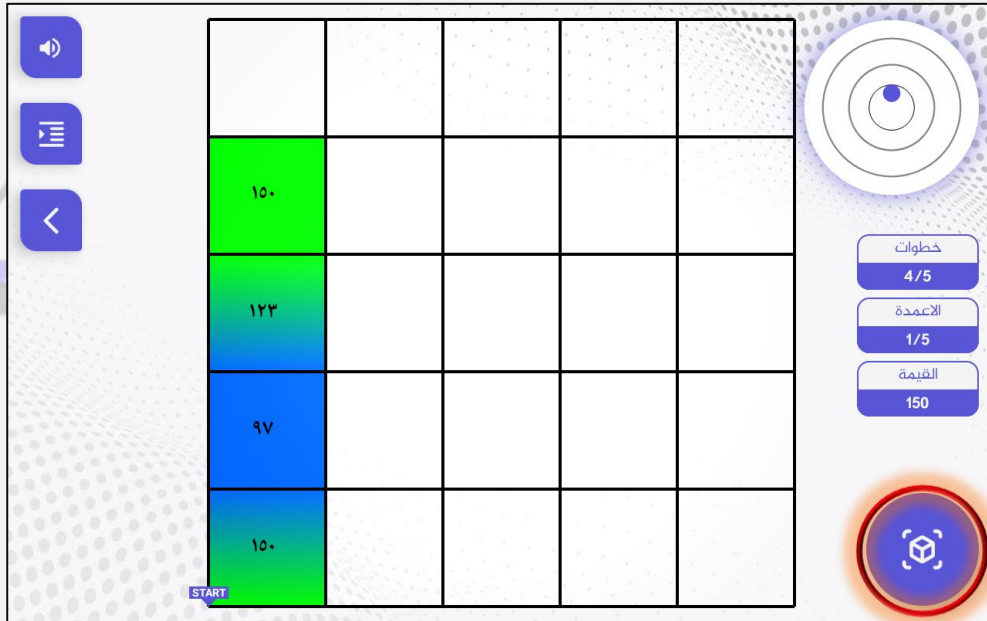
- أيقونة الرجوع الى القائمة الرئيسية.

- جدول بيانات يحتوي على:

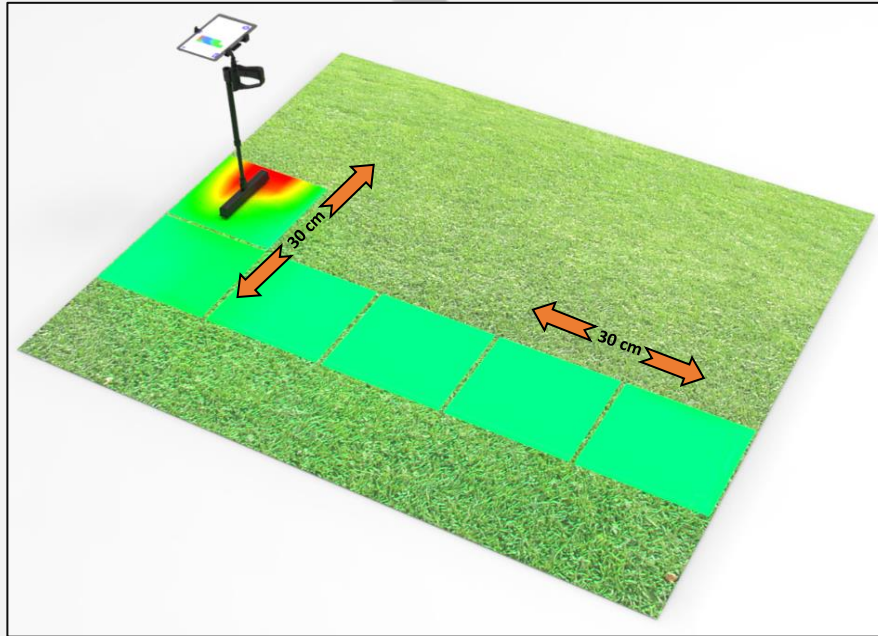
عدد الخطوات الملتقطة - عدد الأعمدة التي تم مسحها -

القيمة: والتي تدل على قيمة كل صورة تم التقاطها.

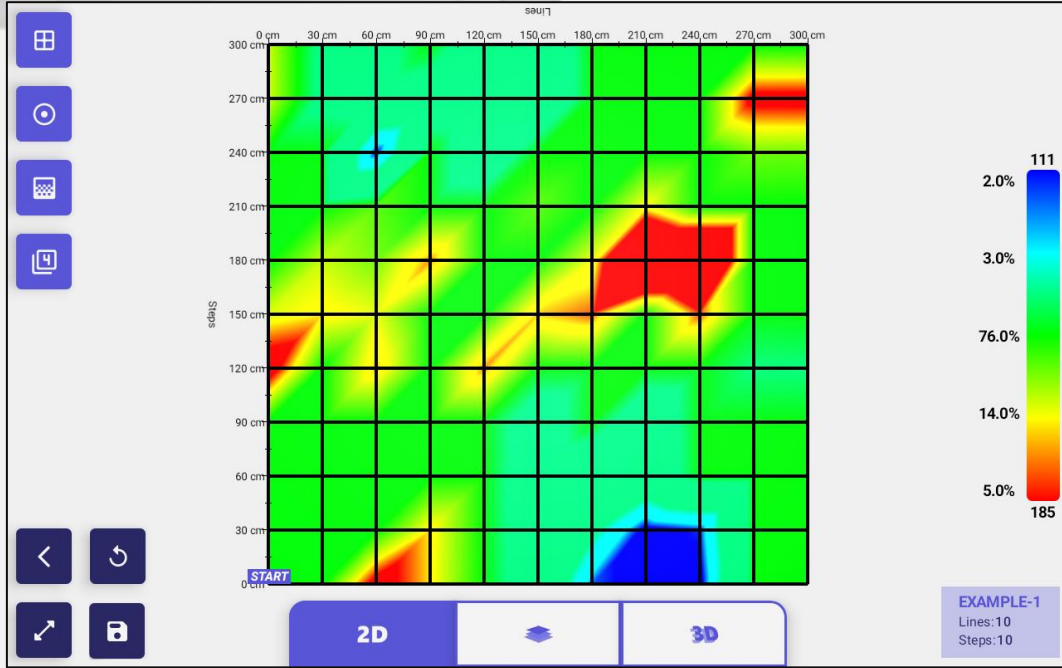
- زر التقاط الصور.



ابدأ عملية المسح وذلك بالضغط على زر التصوير الموجود ضمن قبضة الجهاز أو الضغط على زر التصوير في شاشة الجهاز اللوحي.



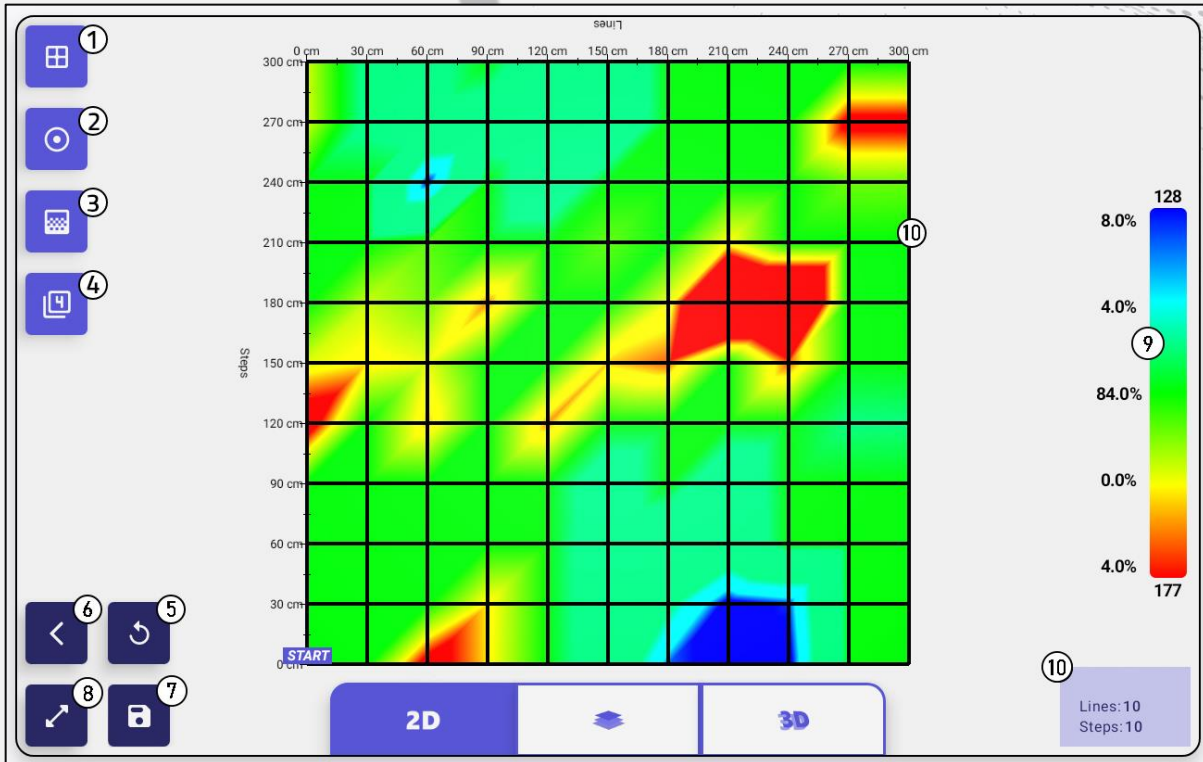
قم بأخذ خطوة لا تتجاوز 30 سم ثم قم بالسير واتباع نفس الخطوات حتى الانتهاء من عملية التصوير.  
المسافة بين الخطوط يجب ان لا تتجاوز 30 سم أيضاً



وأثناء عملية التصوير ستظهر على شاشة الجهاز اللوحي صورة للهدف الذي يتم تصويره.

حيث تكون الصورة مكونة من شبكة مربعات والتي تعبر عن عدد الخطوات و الأعمدة التي تم مسحها.

## الخيار ثنائي الأبعاد 2D



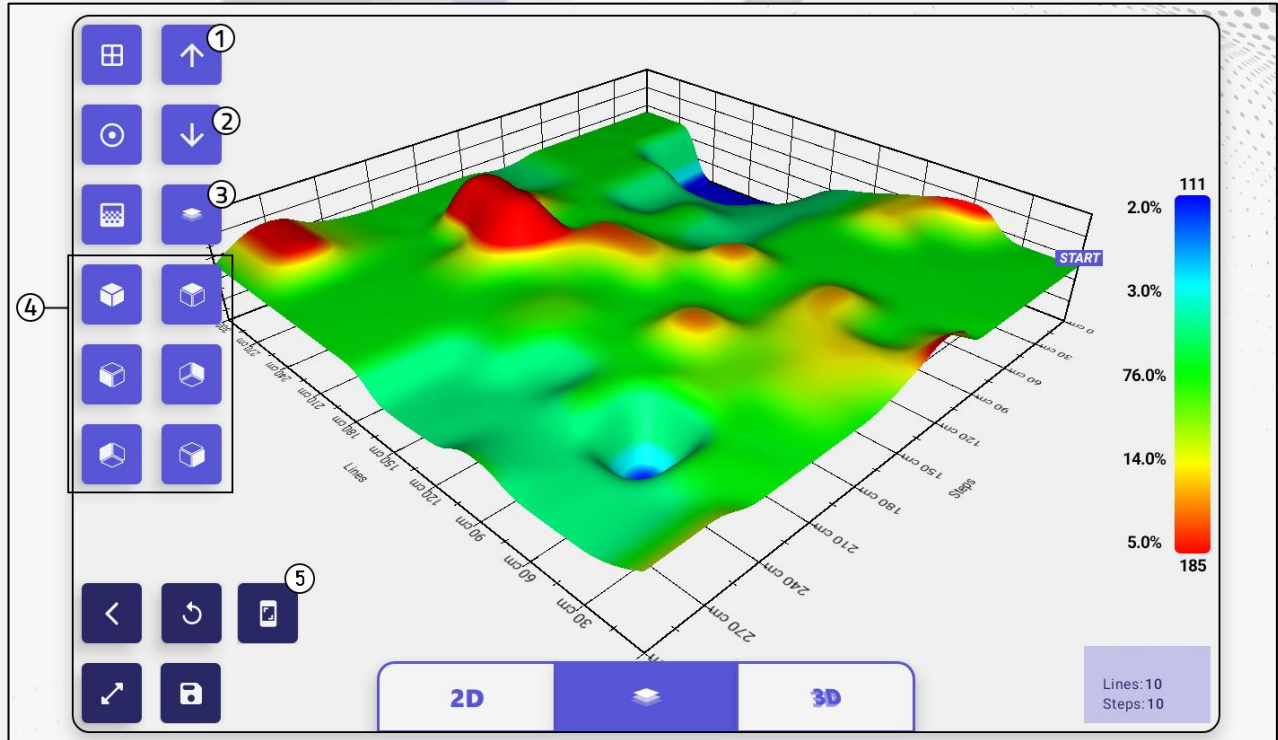
### خيار ثنائي الأبعاد 2D:

إظهار النتيجة النهائية على شكل صورة ثنائية الأبعاد مع عدة أيقونات لتحليل الصورة:

- 1- أيقونة إظهار وإخفاء حدود الصورة والتي تكون على شكل مربعات.
- 2- أيقونة العمق للاهداف المحتملة (تظهر هذه الأيقونة فقط عند وجود اهداف مؤكدة وتختفي عند عدم وجود أي هدف).
- 3- أيقونة التحكم في تدرج الألوان: لزيادة أو تخفيف تدرج ألوان الصورة.
- 4- أيقونة قيم البحث: لإظهار أو إخفاء قيم الأهداف في الصورة.  
(تظهر القيم فقط عند وجود اهداف مؤكدة وتختفي عند عدم وجود أي هدف)
- 5- أيقونة إعادة الصورة الى الشكل الافتراضي.
- 6- أيقونة الرجوع الى الصفحة الرئيسية.
- 7- أيقونة تخزين نتيجة البحث.
- 8- أيقونة التكبير إلى ملء الشاشة.
- 9- مخطط نسب مئوية للالوان في الصورة.
- 10- أيقونة إظهار عدد الخطوات والخطوط في الصورة الملتقطة.



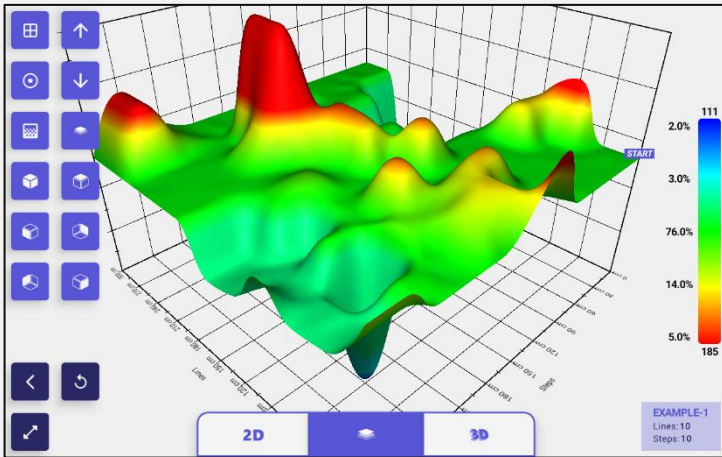
## خيار عرض الطبقات



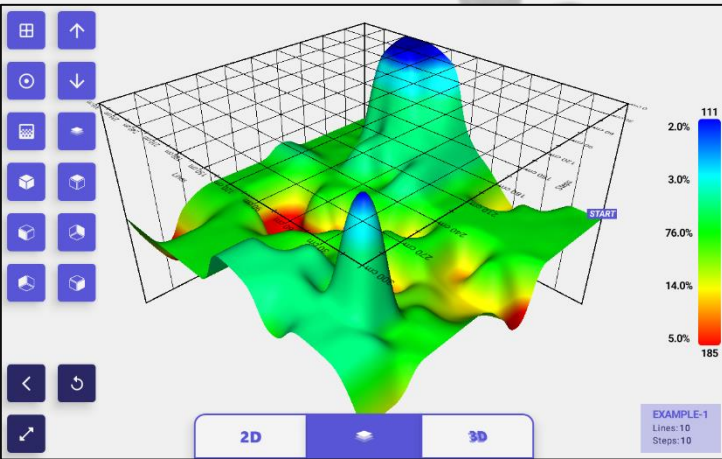
### خيار عرض الطبقات:

- إظهار النتيجة النهائية على شكل صورة ثلاثية ابعاد مكونة من طبقات (طبقة تدل على وجود المعادن - طبقة تدل على وجود الفراغ - طبقة تدل التربة - طبقة تدل على الاملاح).
- تحتوي أيضا على عدة أيقونات تساعد على تحليل النتيجة:
  - 1- زيادة مسافة ارتفاع الطبقات: للزيادة في توضيح أحجام الاهداف الصغيرة.
  - 2- خفض مسافة ارتفاع الطبقات: للتقليل من ارتفاع أحجام الاهداف الكبيرة.
  - 3- التبديل بين الطبقات: لفصل طبقة المعدن عن طبقة الفراغ وإظهار كل منهما على حدى.
  - 4- التحكم في الدوران: وهي عبارة عن ستة أيقونات لتغيير منظور الصورة بستة اتجاهات مختلفة.
  - 5- أيقونة حفظ صورة النتيجة بصيغة PNG.

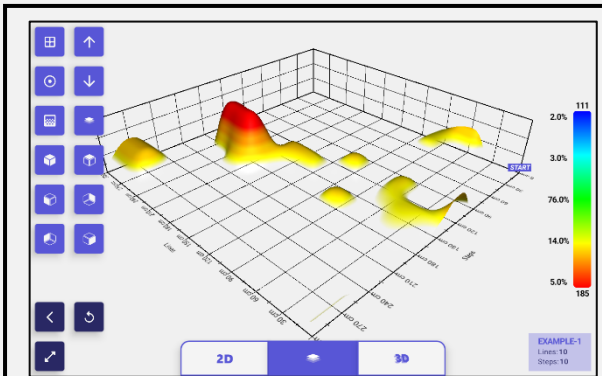




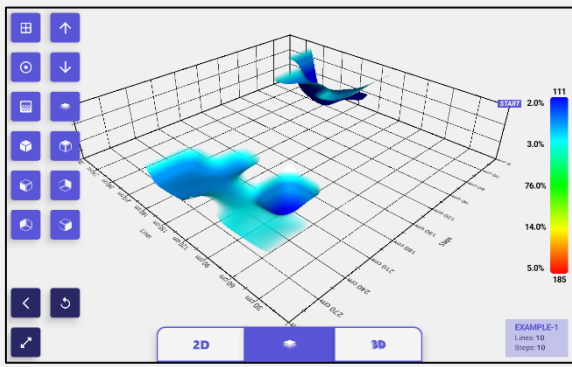
1- زيادة مسافة ارتفاع الطبقات: للزيادة في توضيح أحجام الاهداف الصغيرة.



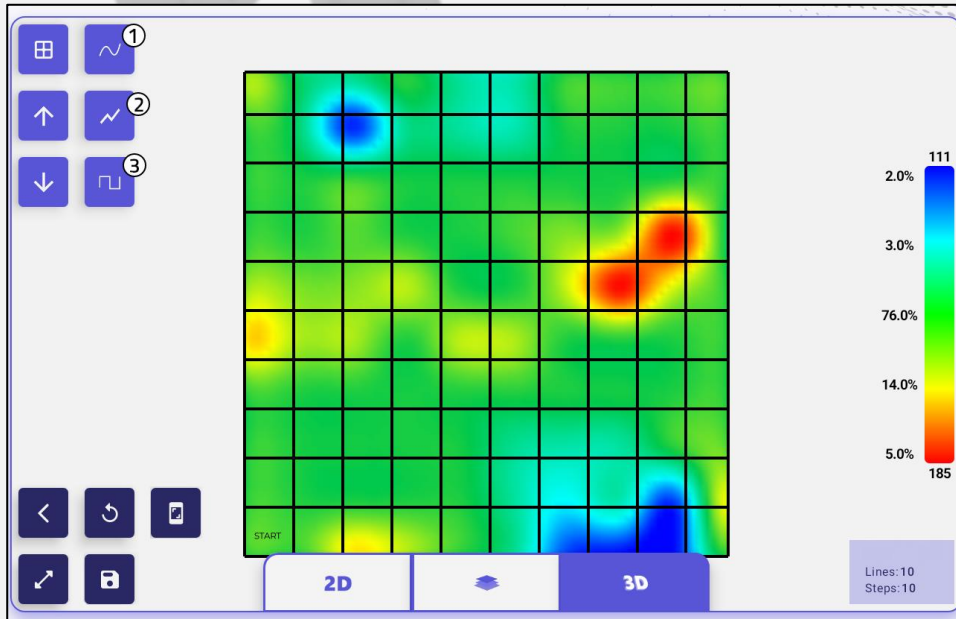
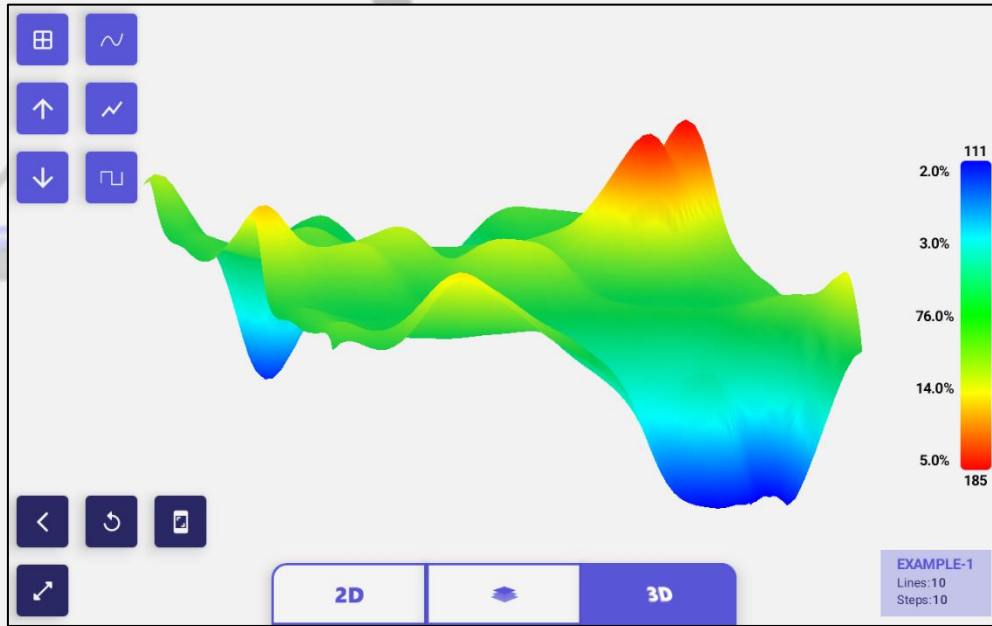
2- خفض مسافة ارتفاع الطبقات: للتقليل من ارتفاع أحجام الاهداف الكبيرة.



3- التبديل بين الطبقات: لفصل طبقة المعدن عن طبقة الفراغ وإظهار كل منهما على حدى.



## خيار ثلاثي الأبعاد 3D



### خيار ثلاثي الأبعاد 3D:

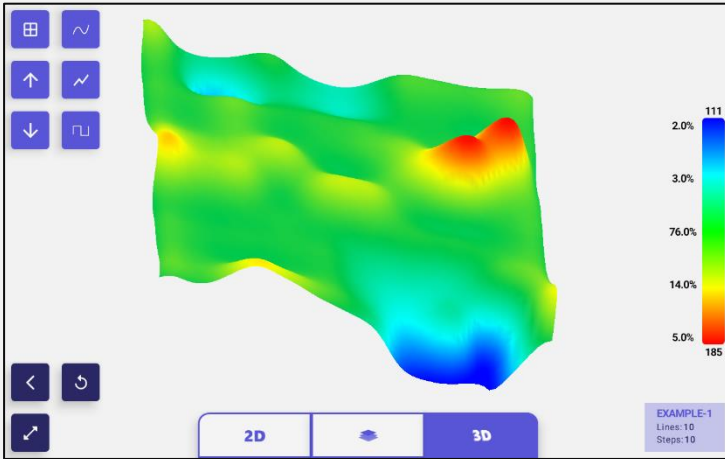
إظهار النتيجة النهائية على شكل صورة ثلاثية الأبعاد مع عدة أيقونات للتحكم بالصورة:

1- التدرج الانسيابي: لإظهار تدرج ألوان الاهداف بشكل انسيابي.

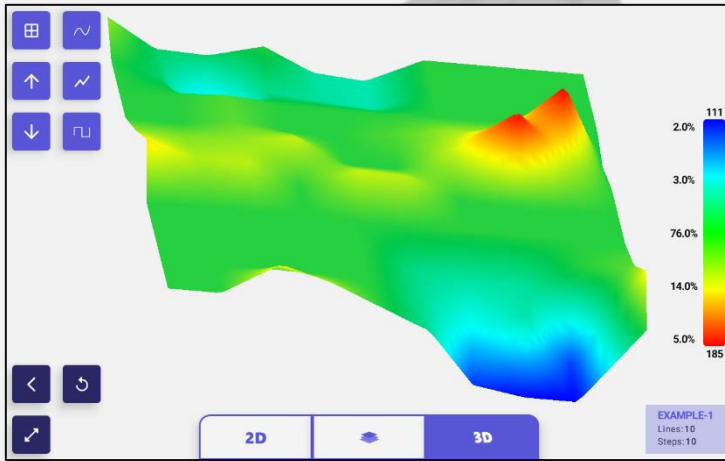
2- التدرج الحاد: لإظهار تدرج ألوان الاهداف بشكل حاد.

3- التدرج التكعيبي: لإظهار تدرج ألوان الاهداف بشكل هندسي.

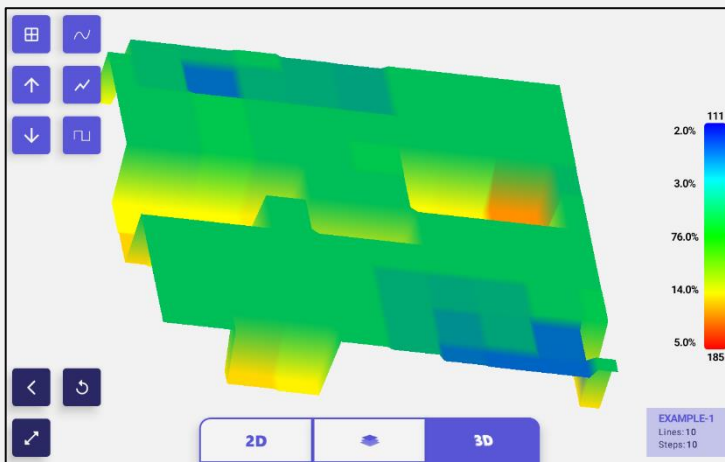
(يتم استخدام هذه الأيقونات للتحكم في تمييز الصورة كي تكون أقرب الى شكل الهدف في الواقع)



1- التدرج الانسيابي: لإظهار تدرج ألوان الاهداف بشكل انسيابي.



2- التدرج الحاد: لإظهار تدرج ألوان الاهداف بشكل حاد.



3- التدرج التكعيبي: لإظهار تدرج ألوان الاهداف بشكل هندسي.  
(يتم استخدام هذه الأيقونات للتحكم في تمييز الصورة كي تكون أقرب الى شكل الهدف في الواقع)

## قطع و اكسسوارات الجهاز

	<p>حقيبة حمل ووقاية الجهاز</p>
	<p>جهاز لوحي</p>
	<p>القاعدة الحاملة للجهاز اللوحي</p>
	<p>الذراع الحامل للحساس التصويري</p>
	<p>الحساس تصويري</p>
	<p>مقبض الجهاز</p>
	<p>بطارية 2500 ميلي امبير</p>
	<p>شاحن البطارية</p>
	<p>شاحن سيارة</p>

## المواصفات التقنية

المواصفات التقنية لجهاز UIG GROUND SCANNER	
أبعاد الجهاز	الجهاز (مغلق) بدون الحساس 575 مم
	الجهاز (مغلق) مع الحساس 600 مم
	الجهاز (مفتوح) مع الحساس 880 مم
البلوتوث	2.4 GHz Radio
	طول الجهاز مع الهوائي الذهبي 462 مم
سرعة معالجة البيانات	72 MHz
نطاق درجة حرارة التشغيل	0 C° to 70 C°
نطاق رطوبة التشغيل	تصل حتى 95%
نطاق درجة حرارة التخزين	70C° الى - 20C°
نطاق رطوبة التخزين	رطوبة نسبية تصل حتى 98%
زمن التشغيل (بطارية 27 وات)	10 ساعات
تقييم مقاومة الجهاز للماء	غير مقاوم للماء- مقاوم للعوامل الجوية
المواصفات التقنية لبطارية الليثيوم	
نوع البطارية	بطارية الليثيوم أيون قابلة لإعادة الشحن- بطارية خارجية
جهد الخرج	Li-ion 10.8 VDC
السعة	Li-ion 27 Wh
زمن التشغيل	10 ساعات
درجة حرارة التشغيل	0 C° الى 50 C°
درجة حرارة التخزين	70C° الى - 5C°
المواصفات التقنية لشاحن البطارية	
درجة حرارة التشغيل	0 C° to 50 C°
درجة حرارة التخزين	- 30 C° to 80 C°
جهد الدخل	90 → 250 VAC 50→60 Hz
جهد الخرج USB	5 VDC / 2100 mA
مواصفات تقنية أخرى	
الوزن الإجمالي	3900 g
وزن الجهاز	1100 g
وزن البطارية	330 g
وزن الحقيبة (فارغة)	2230 g
أبعاد الحقيبة	635 cm x 335 cm x 145 cm